

マイクロ・ロボットタクシー



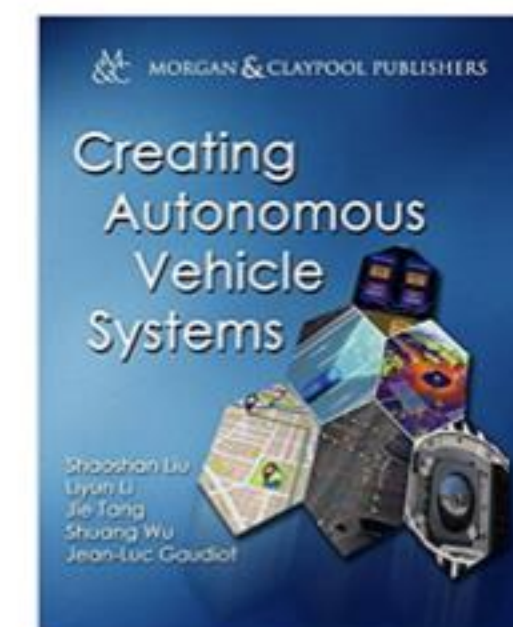


2016年にシリコンバレーで創業したコンピュータビジョン技術のスタートアップです。現在、開発拠点を中国・深圳に置き、ロボットや低速走行車両のための**非常に安価な自律走行のソリューション**を提供しています。

創業者・CEO
Shaoshan Liu



- Baidu USA自動運転チームの創立メンバーで、自動運転システムチームを率いていました
- Alluxioの設立メンバーおよび理事会メンバー
- IEEEシニアメンバー、自動運転技術に関する特別技術コミュニティを設立 (VP)
- 『Creating Autonomous Vehicle Systems』の著者
- ハイクラスの雑誌への40以上の寄稿
- グローバル企業で10年以上の経験







ねらい

- 高齢の方や子供連れの家族でも利用できる
- 鉄道やバスなどの公共交通を補完する
- 短距離の移動手段（生活や観光の足）

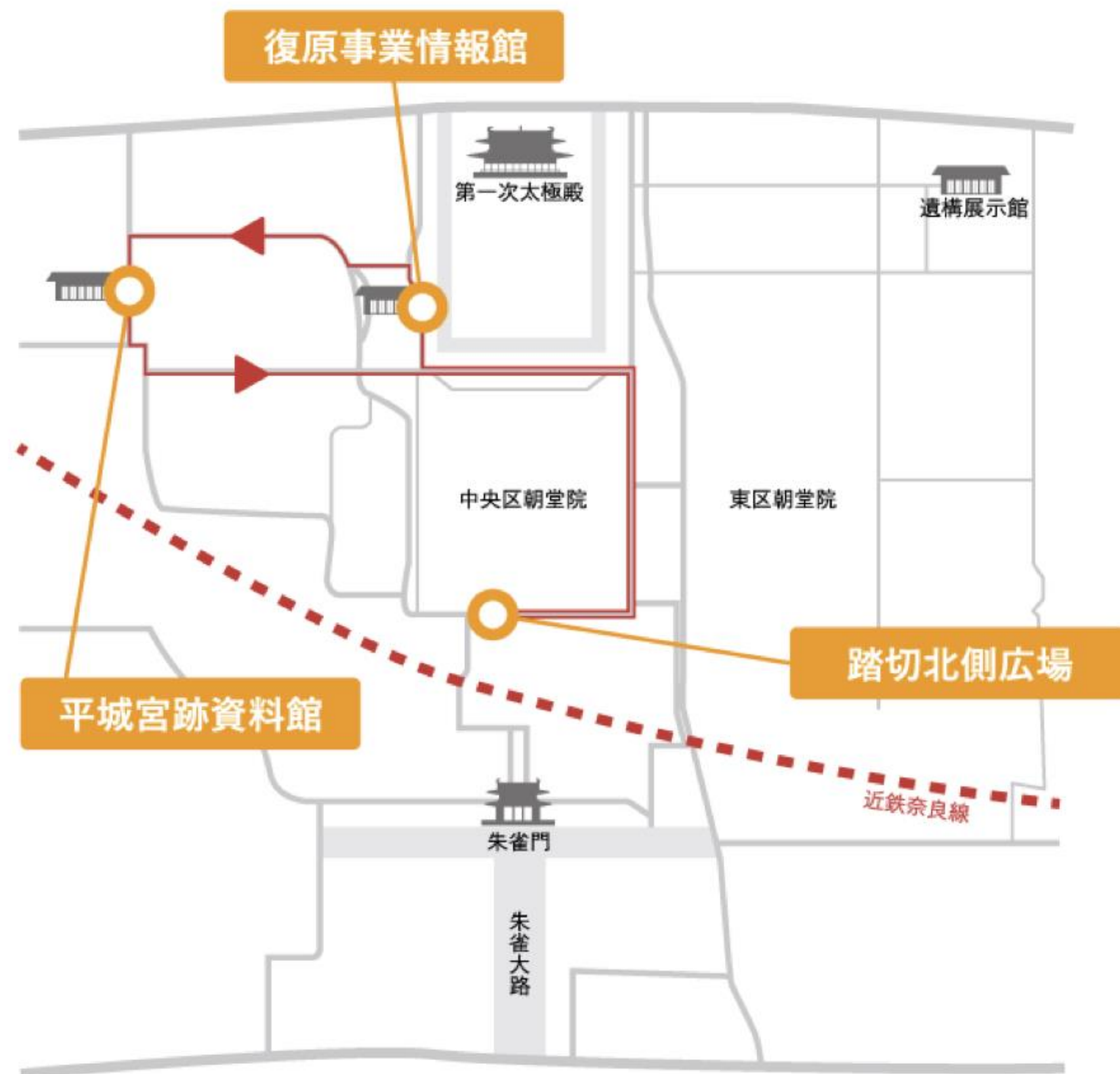


まず、公園内の移動手段として社会実験



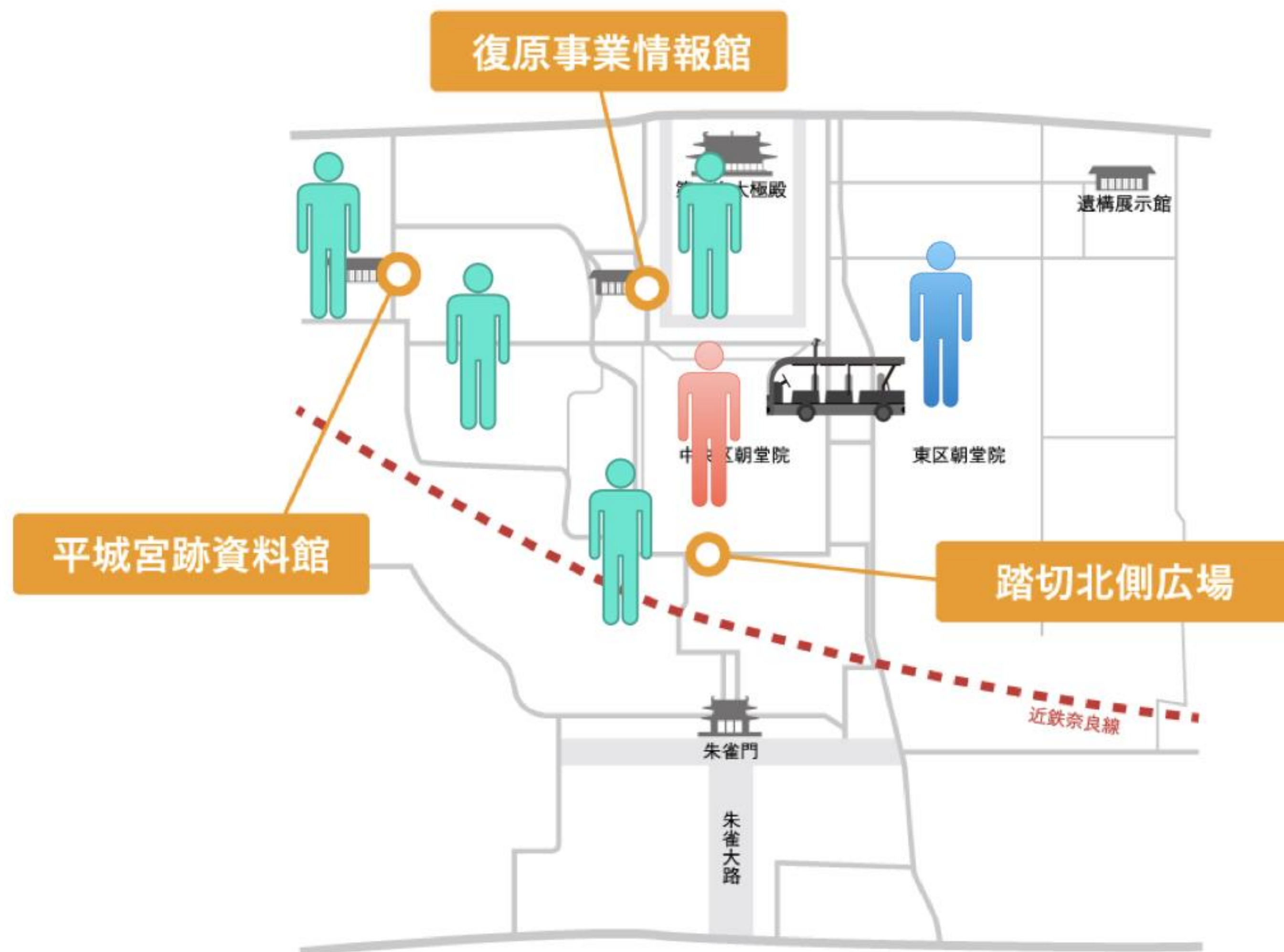
日時・乗降場所と運行コース

- 11月9日から来年3月1日までの
隔週の土日（年末年始を除く）
令和元年 8日間（終了）
令和2年 8日間
- 朱雀門先の踏切北側広場」を出発
午前10:00 10:30 11:00 11:30
午後13:00 13:30 14:00 14:30
凸版様VR体験実施時（終了）
午前10:00 10:40 11:20
午後13:00 13:40 14:20





体制



運行責任者



安全管理・乗降補助スタッフ



セイフティードライバー



状況

	試乗人数 (UU)	乗車機会	実車率 (KPI*)	アンケート回収
11月9日 (土)	72	96	75%	45枚
11月10日 (日)	78	96	81%	54枚
11月23日 (土)	73	96	76%	53枚
11月24日 (日)	70	96	73%	64枚
12月7日 (土)	34	60	57%	18枚
12月8日 (日)	34	60	57%	7枚
12月21日 (土)	27	30	90%	20枚
12月22日 (日)	21	50	42%	6枚

*実車期待率 60%

VR体験を除く



優位性

自動運転車の価格は数千万円



コンピュータビジョン

GPS



低速電動車両

1/10~1/20の価格で提供します



独自の技術

LiDAR

2~4 LiDARs



複数のカメラ

- ◆ LiDARは メインのセンサーとして点群をキャプチャする
- ◆ カメラは 補助センサー として意味情報をキャプチャーする

センサーコスト
> 500万円

PerceptIn
コンピュータ
ビジョン

ハードウェアレベルで同
期する4つのカメラ



- ✓ 三角測量によって点群を生成する
- ✓ 意味情報をキャプチャーする

センサーコスト
~ 10万円

Sensor Fusion

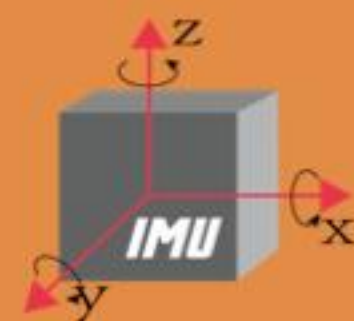
Map



GPS



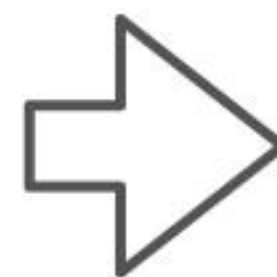
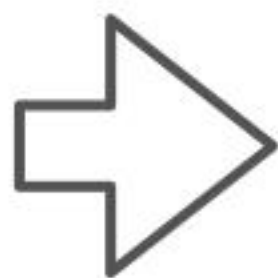
Vision





ニーズに応じた車両を自動運転車に

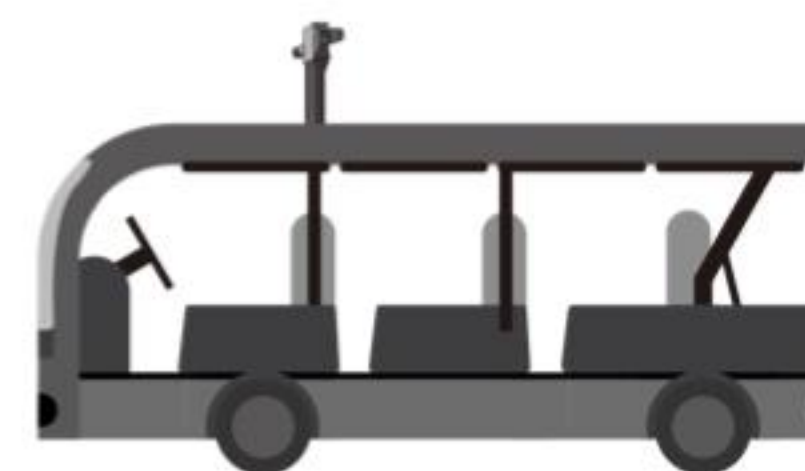
Core Computer Vision Tech.



プランニング／コントロール



自車位置推定 意味認識



様々なLSEV



ビジネスモデル

